

ZR10

2K QHD 30X 하이브리드 줌 짐벌 카메라 사용자 매뉴얼



V1.3

2023년 3월

SIYI 제품을 구매해주셔서 감사합니다.

ZR10은 SIYI가 완전 개발한 QHD 하이브리드 줌 짐벌 카메라입니다.

4 메가픽셀의 해상도, 10배 광학 줌 및 최대 30배의 기술을 제공합니다.

하이브리드 줌은 TF 카드를 통해 2K 해상도로 비디오를 녹화할 수 있습니다. ZR10의 3축 안정화

FOC 제어 기술은 비행 중에 절대적으로 안정적인 이미지를 유지하는 데 도움이 됩니다.

그리고 HDR 및 별빛 기능은 드론 임무를 연중무휴로 확장하는 데 도움이 될 수 있습니다. 안에

즉, ZR10은 멀티 로터, VTOL 및 로봇 공학을 위한 드물고 좋은 페이로드입니다.

제품에 대한 좋은 경험을 보장하기 위해 이 설명서를 주의 깊게 읽으십시오.

제품을 사용하면서 문제가 발생할 경우 설명서를 참조하거나 확인하시기 바랍니다.

본 제품의 온라인 페이지는 SIYI 공식 스토어(<https://shop.siyi.biz>)에서 확인하실 수 있습니다. 당신은 할 수 있습니다

SIYI 공식 A/S센터(support@siyi.biz)로 이메일을 보내주시기 바랍니다.

SIYI 사용자 그룹 - Facebook



SIYI 공식 스토어 (<https://shop.siyi.biz>) _____

SIYI 공식 AliExpress 스토어 (<https://siyi.aliexpress.com>) _____

SIYI 유튜브 채널 (<https://www.youtube.com/c/SIYITech>) _____

콘텐츠

팁 읽기.....	1
아이콘.....	1
안전	1
보관/운반/재활용	2
1. 소개	삼
1.1 제품 특징	삼
1.2 부품.....	6
1.2.1 개요.....	6
1.2.2 ZR10의 포트.....	8
1.3 기술 사양.....	10
1.4 포장 목록.....	12
1.5 지표 정의.....	13
2 ZR10 사용 준비.....	14
2.1 설치	14
2.2 연결 및 전원.....	15
3 짐벌 제어	16
3.1 SIYI 휴대용 지상국의 SIYI FPV 앱 또는 SIYI QGC에서 짐벌 카메라 제어	16
3.1.1 준비.....	16
3.1.2 짐벌 피치 및 요 회전.....	18
3.1.3 줌 및 초점.....	18
3.1.4 사진 촬영 및 비디오 녹화	19
3.2 S.Bus 신호를 통한 짐벌 제어(MK15의 예 사용).....	19
3.2.1 준비.....	20
3.2.2 짐벌 피치 및 요 회전(MK15 다이얼의 예 사용).....	22
3.2.3 줌 및 초점(MK15 스위치의 예 사용).....	23
3.2.4 사진 촬영 및 비디오 녹화(MK15 버튼 예시).....	24
3.3 UART / UDP 제어 (SDK를 통해).....	25
3.3.1 SDK 프로토콜 형식	25
3.3.2 SDK 통신 명령.....	25
3.3.3 ZR10 SDK 통신 인터페이스.....	31
3.3.4 ZR10 SDK 통신 코드 예시.....	31

3.3.5 SDK CRC16 코드.....	33
4 비디오 출력.....	35
4.1 SIYI 휴대용 지상국의 출력 및 디스플레이 비디오.....	35
4.2 HM30 Full HD 영상 전송 시스템을 통한 출력 비디오 스트림.....	35
4.3 타사 링크로 비디오 출력.....	37
4.4 이미지 없음에 대한 해결 방법.....	38
4.4.1 Android 장치로 비디오 출력	39
4.4.2 Windows 장치로 비디오 출력.....	40
4.5 공통 IP 주소	42
5 SIYI FPV 앱	43
5.1 설정.....	45
5.2 링크 상태.....	46
5.3 짐벌 카메라.....	47
5.4 SIYI FPV 소개.....	49
6 펌웨어 업그레이드 및 구성.....	50
6.1 짐벌/줌 펌웨어 업데이트	50
6.2 카메라 펌웨어 업데이트.....	53
6.3 짐벌 카메라 구성	55
6.3.1 채널 설정	55
6.3.2 카메라 사양	56
7 판매 후 서비스	58
7.1 수리 서비스.....	58
7.2 보증	59
7.2.1 7일 반품 및 환불.....	59
7.2.2 15일 교체.....	60
7.2.3 1년 보증 수리	62

팁 읽기

아이콘

다음 표시로 표시된 내용에 더욱 주의하시기 바랍니다.



위험 위험한 조작으로 인해 부상이 발생할 수 있습니다.



경고 조작에 대한 경고는 인명 부상을 초래할 수 있습니다.



주의 어떠한 조작으로 인해 재산상의 손실이 발생할 수 있으므로 주의하시기 바랍니다.



금지



필수적인



표시

안전

ZR10 짐벌 카메라는 특정 장면의 전문적인 적용을 위해 설계되었습니다.

배송 전에 필요한 구성이 완료되었으므로 금지됩니다.

짐벌을 분해하거나 기계적 구조를 변경하려면 그리고 더 추가하지 마세요.

자체 카메라가 아닌 짐벌에 페이로드를 보냅니다. 짐벌 카메라는 다음과 같이 설계되었습니다.

구조가 매우 정밀하므로 장비에 접근하는 사용자는 기본적인 지식을 갖추고 있어야 합니다.

그것을 작동하는 방법에 대한 지식. 비정상적이거나 무책임한 조작

장치는 손상, 재산 손실 또는 인명 부상을 일으킬 수 있으며 SIYI 기술

손해, 손실 또는 부상에 대해 책임을 지지 않습니다. SIYI 사용이 금지되어 있습니다

군사용 제품. 14세 미만의 사용자는 다음을 따라야 합니다.

경험이 풍부한 트레이너 가이드. 시스템을 분해하거나 개조하는 것은
제조업체인 SIYI Technology의 허가 없이는 금지됩니다.

보관/운반/재활용

SIYI 제품이 유휴 상태일 때, 또는 야외로 가져갈 때, 또는
시스템이 수명에 도달한 경우 아래 주의 사항을 읽어 보십시오.

주의

항상 아기나 어린이의 손이 닿지 않는 곳에 SIYI 제품을 배치하세요.

위험

SIYI 제품은 아래 조건의 장소에 배치해야 합니다.

너무 덥지도(60°C 이상) 너무 춥지도(-20°C 이하).

직사광선 아래에 있거나 먼지가 너무 많거나 습하지 않아야 합니다.

견고한 지지대가 부족하거나 진동을 일으킬 수 있는 불안정한 홀더에는 사용하지 마십시오.

증기나 기타 열원 근처에 있지 마십시오.

1. 소개

1.1 제품 특징

10배 광학 줌, 30배 하이브리드 줌

ZR10 짐벌 카메라는 30배 하이브리드 줌을 지원하여 그 너머까지 선명한 시야를 제공합니다.

수백 미터. ZR10의 빠르고 정확한 알고리즘은 빠르고 정확하게 초점을 맞춥니다.

고품질 비디오를 출력하는 것은 매우 쉽습니다.

4MP CMOS

2K 녹화

ZR10에는 400메가비트 유효 픽셀의 CMOS가 함께 제공됩니다. 비디오 해상도는

최대 2560x1440. 녹음은 Class 10 고속 MicroSD 카드를 지원합니다.

우아한 디테일이 가득한 영상을 고객에게 전달합니다.

3축 짐벌 안정기

고정밀 FOC 제어

ZR10 짐벌 카메라에는 업계 수준의 3축 안정화 기술이 적용되어 있으며,

대부분의 이미지 흔들림을 줄여주는 고정밀 FOC 제어 알고리즘

항공기 또는 차량이 격렬한 상황에서도 이미지가 항상 안정적인지 확인하십시오.

카메라는 장시간 안정적이고 선명한 이미지를 지속적으로 출력합니다.

집중하다.

높은 다이내믹 레인지

별빛 나이트 비전 카메라

ZR10의 HDR 기능은 하이라이트와 새도우의 디테일을 정밀하게 캡처할 수 있습니다.

역동적인 장면에서 낮은 조명이나 역광을 피합니다. 극도로 민감한

starlight CMOS는 저조도 환경에서도 이미지를 밝게 유지할 수 있습니다.

응용

자산검사

HD 이미지 전송 장치와 함께 작동하는 ZR10의 30배 하이브리드 줌 카메라는

발전소, 건설현장,

특히, 송전탑, 풍력 등 매우 위험한 자산을 검사할 때

터빈, ZR10 줌 카메라 장착 드론으로 지상 작업자 확보 가능

수신된 줌 이미지를 확인하여 검사를 완료할 수 있는 충분한 거리를 확보합니다.

효율적이고 안전하게 공중에서.

화재 통제 및 구조

화재 통제 현장의 구조와 같은 긴급 상황에서 소방관은 다음을 확인해야 합니다.

최대한 빨리 전체 그림을 확인하세요. ZR10은 줌 기능으로 소방관을 신속하게 도울 수 있습니다.

무슨 일이 일어나고 있는지 확인하고 중요한 실시간 이미지를 명령으로 전송하세요.

중앙에 배치하여 적시에 구조대를 배치하거나 조정할 수 있습니다. 그러면 구조 임무를 수행할 수 있습니다.

높은 수준과 고효율로 완성됩니다.

트래픽 모니터링

전체 장면을 보고, 특정 지점을 확인하려면 교통 코디네이터가 해야 할 일은 다음과 같습니다.

ZR10 짐벌 카메라가 장착된 드론을 대상 위의 안전한 공간에서 호버링합니다.

위치를 파악하면 실시간으로 도로 교통 상황을 모니터링할 수 있습니다. 모니터링 이미지

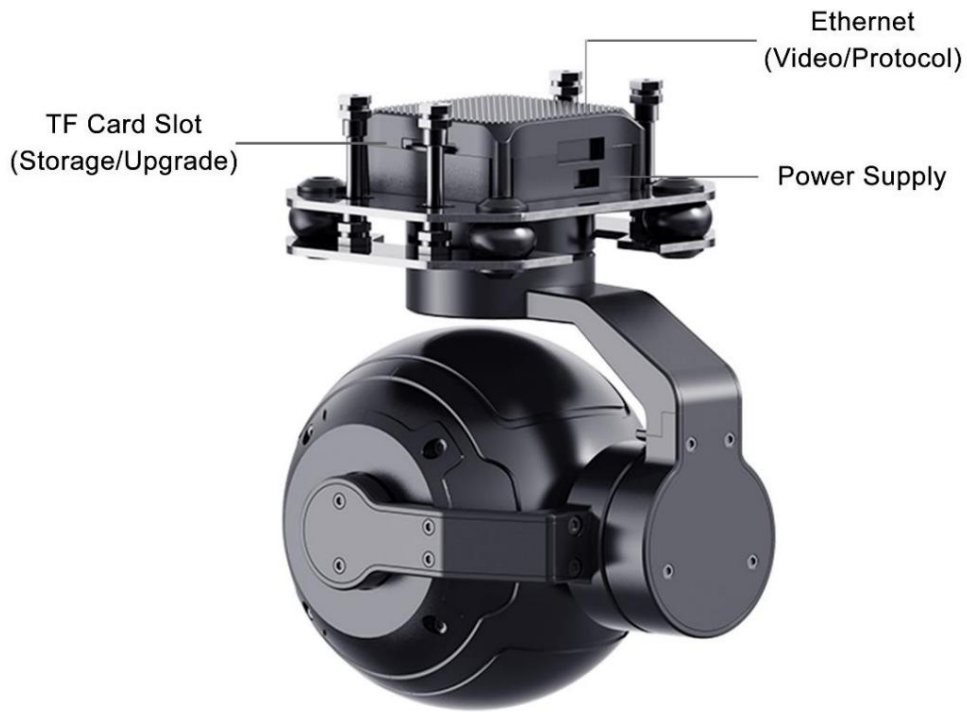
세부 사항을 확인할 때 확대하거나 이미지를 스트리밍할 때 축소할 수 있습니다.

전체 장면의.

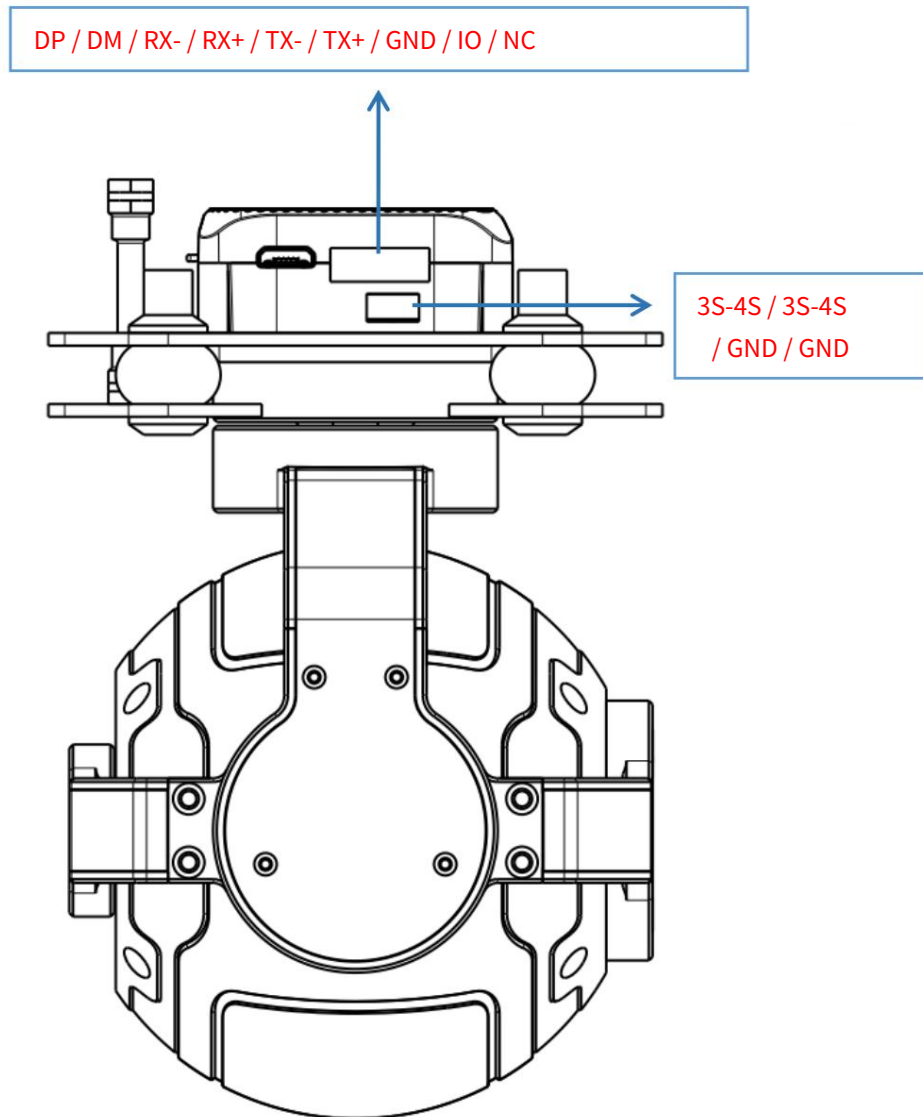
1.2 부품

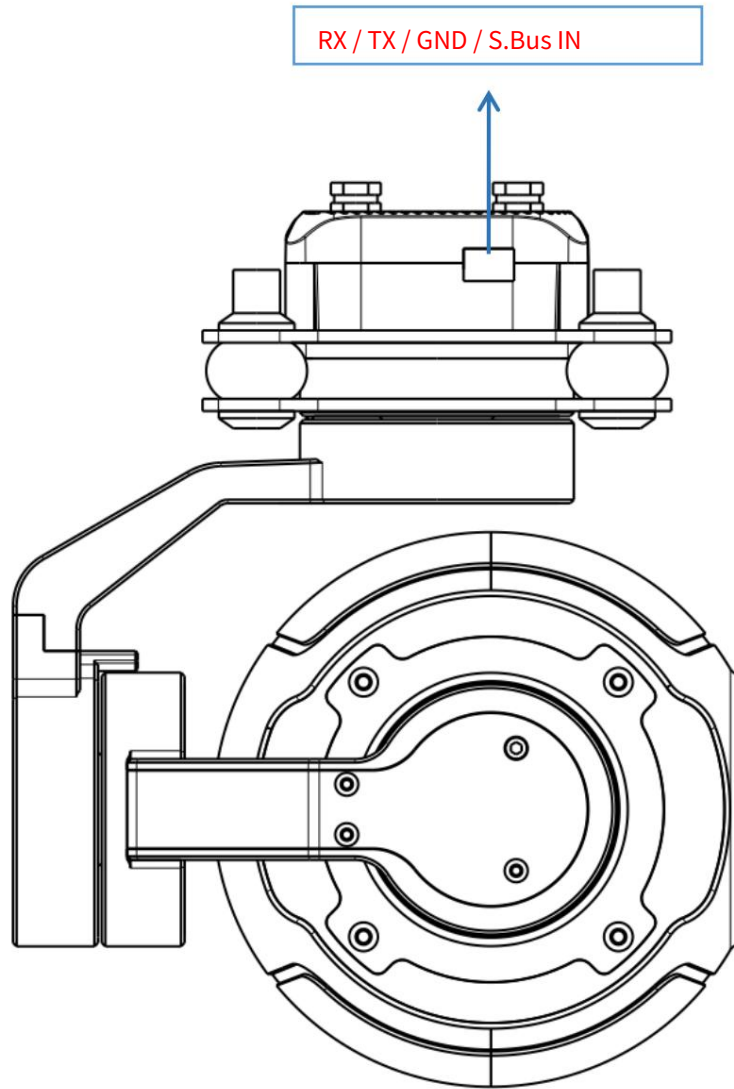
1.2.1 개요





1.2.2 ZR10의 포트





1.3 기술 사양

전반적인

비디오 출력 포트	이더넷
제어 신호 입력 포트	S.버스, PPM, UART, UDP
작동 전압	11~16.8V
전력 소비	서킷 12W
작동 온도	-10~50°C
방수 수준	IP4X
치수	121x101x78mm
무게	381g

향취

각진동 범위	$\pm 0.01^\circ$
제어 가능한 피치 각도	$-135^\circ \sim +45^\circ$
제어 가능한 요 각도	$-160^\circ \sim +160^\circ$
제어 가능한 롤 각도	$-30^\circ \sim +30^\circ$

카메라

렌즈	10배 광학 줌 (30배 하이브리드 줌)
초점 거리	$5.15 \pm 5\% \sim 47.38 \pm 5\% \text{mm}$
최소 초점 거리	200mm
이미지 센서	1/2.7인치, 4MP 유효 해상도
구멍	F1.8 ~ 2.5

시야	대각선: 79.5°, 수평: 71.5°
TF 카드 녹음 해결	2K(2560x1440) @ 30fps
비디오 저장 비트레이트	12Mbps
지원되는 파일 시스템	FAT32
사진 파일 형식	JPG
비디오 파일 형식	H265
지원되는 TF 카드 유형	MicroSD Class10, 최대 32GB
정지 사진 모드	하나의
측광 모드	평가 측광
화이트 밸런스	자동적인

 표시

원활한 녹화 영상을 얻으려면 SD 카드를 포맷하고 녹화하세요.

녹화 전 최소 저장 단위는 64KB입니다.

1.4 포장 목록

1 x ZR10 광학 포드

1 x MK15 / HM30 에어 유닛 S.Bus Y 케이블(SIYI MK15 및

HM30 에어 유닛의 S.Bus 포트를 연결하여 제어 신호를 획득한 다음 케이블 커넥터 중 하나는 SIYI 짐벌에 연결되고 다른 커넥터는 비행 컨트롤러에 연결 됨)

1 x 제어 Y 케이블(UART 제어

입력 및 S.Bus 입력을 포함하여 SIYI 짐벌의 제어 신호 포트를 SIYI 링크 및 컨트롤러와 연결)

1 x SIYI 짐벌 전원 케이블

(SIYI 짐벌용 전원 공급 케이블)

1 x SIYI 짐벌 이더넷 케이블

(SIYI 짐벌을 타사 이더넷 장치에 연결하기 위한 고객 DIY 목적의 백업 케이블)

1 x SIYI 짐벌 - SIYI 링크 케이블

(SIYI 링크를 통해 SIYI 짐벌에 터치스크린 제어만 가능한 올인원 케이블로 전원을 공급할 수 있습니다.

SIYI 짐벌 및 비디오 스트림 및 제어 신호 전송도 가능)

1 x SIYI 짐벌 이더넷 - RJ45 케이블

(SIYI 짐벌을 RJ45 장치와 직접 연결)

1 x SIYI 짐벌 나사 팩(고정 보드와 함께 사용

하여 짐벌 장착, 6 x 육각 소켓 캡 나사 M2.5*5, 10 x 십자형 플랫 헤드 나사 M2.5*10, 8 x M2.5 너트 검정색 포함)

1 x ZR10 마운팅 보드 및 댐퍼 팩

(짐벌 장착 및 고정 및 안정화용)

1.5 지표 정의

ZR10 짐벌 카메라의 상태 표시기는 세 가지 색상과 다양한 색상을 사용합니다.

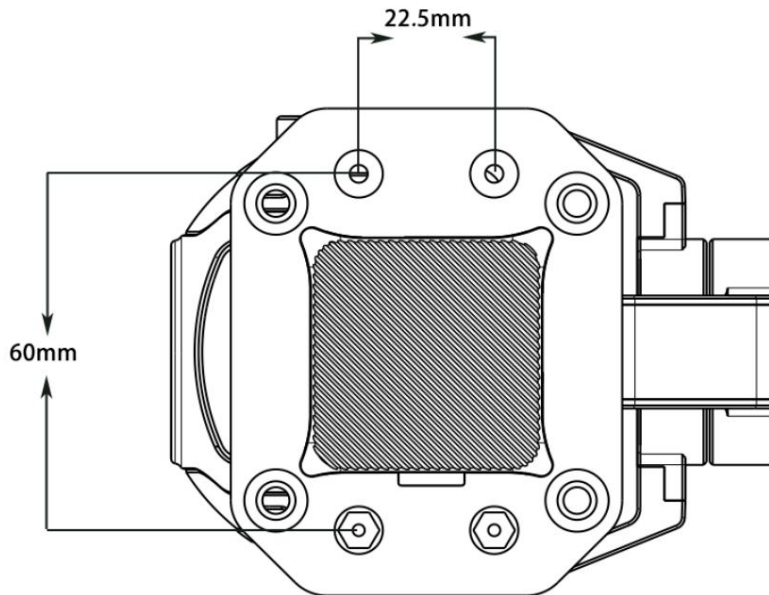
깜박이는 빈도는 시스템의 작동 또는 비정상 상태를 나타냅니다.

- 녹색 점등: 정상적으로 작동 중입니다.
- 느린 녹색 깜박임: S.Bus 신호 입력이 정상입니다.
- 느린 빨간색 깜박임: 펌웨어 중 하나 또는 전체가 일치하지 않습니다(카메라 펌웨어, 짐벌 펌웨어, 줌 펌웨어).
- ● ● 빨간색 세 번 깜박임: 확대 모듈을 식별하지 못했습니다.
- ● ● 빨간색-빨간색-노란색이 계속 깜박임: 카메라 보드를 식별하지 못했습니다.
- 노란색 깜박임: 전원 입력 전압이 낮습니다(10V 미만).
- ● 빨간색 두 번 깜박임: IMU 온도 상승이 비정상입니다.
- ● 노란색이 두 번 깜박임: IMU 온도가 상승하고 있습니다.
- ● ● 노란색 삼중 깜박임: IMU 온도가 비정상입니다.

2 ZR10 사용 준비

2.1 설치

나사 구멍의 위치와 거리



사전 설치를 위한 SIYI 짐벌의 3D 파일을 얻으려면 SIYI에 문의해 주셔서 감사합니다.

2.2 연결 및 전원

SIYI 광학 포드와 짐벌 카메라는 다양한 방법으로 전원을 공급받을 수 있습니다. 계획이 있다면

비행기 옆에 SIYI 짐벌을 들고 다니면 비행기가 크게 굴러갈 수 있습니다.

SIYI 짐벌의 전원 포트를 3S에서 4S 전원 배터리로 직접 연결하십시오.

배전판이나 공기 장치를 통해.

3 짐벌 제어

SIYI 광학 포드 및 짐벌 카메라는 다양한 제어 방법을 지원합니다.

3.1 SIYI FPV 앱 또는 SIYI의 SIYI QGC에서 짐벌 카메라 제어

휴대용 지상국

짐벌은 에어 유닛에 직접 연결하여 짐벌 회전, 짐벌을 제어할 수 있습니다.

기능을 수행하고 SIYI FPV 앱 또는 SIYI QGC 앱의 비디오를 화면에 표시합니다.

에어 유닛과 결합합니다.

3.1.1 준비

제어하기 전에 아래의 도구, 펌웨어, 소프트웨어를 준비해야 합니다.

이런 식으로 짐벌 카메라.

SIYI 휴대용 스마트 컨트롤러(MK32 표준 콤보 / MK15 Enterprise

SIYI 짐벌과 함께 편리하게 사용하려면 표준 콤보를 권장합니다)

ZR10 광학 포드



표시

위 제품은 SIYI에서 직접 구매하시거나 SIYI 공식 판매점에서 구매하실 수 있습니다.

SIYI 짐벌-SIYI 링크 케이블



표시

위의 도구는 제품 패키지와 함께 제공됩니다.

SIYI FPV 앱(v2.5.10.514 또는 최신 버전)

SIYI QGC 앱



표시

위 소프트웨어는 SIYI 공식 홈페이지의 해당 제품 페이지에서 다운로드할 수 있습니다.

SIYI FPV 앱 단계

1. 에어 유닛에 전원을 공급하고 지상 스테이션과 연결합니다.
2. SIYI 짐벌을 SIYI 링크 케이블에 사용하여 에어 유닛의 이더넷 포트를 짐벌의 이더넷 포트.
3. SIYI FPV 앱을 최신 버전으로 업데이트하세요.
4. SIYI FPV 앱을 실행하고 "설정 - ZR10"으로 이동하여 "SIYI 카메라 1"을 선택합니다(해당되는 경우).
IP 주소는 192.168.144.25) 또는 "SIYI Camera 2"(IP 주소가 192.168.144.26), 비디오 스트림이 표시됩니다. 짐벌 모션 및 카메라 기능 지상국 터치스크린으로 제어할 수 있습니다.

SIYI QGC 앱 단계

1. 에어 유닛에 전원을 공급하고 지상 스테이션과 연결합니다.
2. SIYI 짐벌을 SIYI 링크 케이블에 사용하여 에어 유닛의 이더넷 포트를
 짐벌의 이더넷 포트.
3. SIYI QGC 앱을 실행하고 "커뮤니케이션 링크 - 비디오 설정"으로 이동한 후 "RTSP"를 선택하세요.
 "소스"에 비디오 스트림"을 선택한 다음 SIYI의 기본 RTSP 주소를 입력하십시오.
 짐벌 카메라(rtsp://192.168.144.25:8554/main.264), 비디오 스트림이 표시됩니다.
 짐벌 모션 및 카메라 기능은 지상국에서 제어할 수 있습니다.
 터치 스크린.

3.1.2 짐벌 피치 및 요 회전

SIYI FPV 앱 또는 SIYI QGC 앱이 실행되는 동안,

터치스크린을 슬라이드하면 짐벌 회전을 제어할 수 있습니다. 좌우로 슬라이딩하면 요(Yaw)

회전, 위아래는 짐벌 피치 회전입니다.

터치스크린을 두 번 탭하면 짐벌이 자동으로 중앙에 위치합니다.



표시

터치스크린을 밀어서 누르고 있으면 짐벌이 물리적 한계에 도달할 때까지 계속 회전합니다.

화면 중앙에서 멀어질수록 짐벌이 더 빠르게 회전합니다.

3.1.3 줌 및 초점

SIYI FPV 앱 또는 SIYI QGC 앱이 실행되는 동안,

"확대" 또는 "축소" 아이콘을 터치하면 카메라 이미지 확대/축소를 제어할 수 있습니다.

180X 하이브리드 줌까지. 광학 줌은 1X~30X, 디지털 줌은 30X~180X입니다.

"Close Shot" 또는 "Long Shot" 아이콘을 터치하면 초점 거리가 5에서 150으로 변경됩니다.

mm.

터치스크린을 탭하면 카메라가 자동으로 초점을 맞춥니다.

3.1.4 사진 촬영 및 비디오 녹화

SIYI FPV 앱 또는 SIYI QGC 앱이 실행되는 동안,

사진을 찍으려면 '사진' 아이콘을 한 번 터치하세요. 비디오를 시작하려면 "녹화" 아이콘을 터치하세요.

녹음. 녹화를 중지하려면 '녹화' 아이콘을 터치하세요.



표시

사진을 찍거나 비디오를 녹화하기 전에 TF/SD 카드를 카메라에 삽입해야 합니다.

카메라.

3.2 S.Bus 신호를 통한 짐벌 제어(예: MK15)

짐벌은 MK15 에어 유닛에 연결하여 짐벌과 카메라를 제어할 수 있습니다.

바인딩 후 MK15 조종기의 조이스틱, 다이얼, 스위치 및 버튼.

3.2.1 준비

제어하기 전에 아래 도구, 펌웨어, 소프트웨어를 준비해야 합니다.

이런 식으로 짐벌 카메라.

MK15 미니 휴대용 스마트 컨트롤러(엔터프라이즈 표준 콤보 권장)

SIYI 짐벌과 함께 편리하게 사용하기 위해)

ZR10 광학 포드

표시

위 제품은 SIYI에서 직접 구매하시거나 SIYI 공식 판매점에서 구매하실 수 있습니다.

SIYI 짐벌-SIYI 링크 케이블

제어장치 및 케이블

MK15 / HM30 에어 유닛 S.Bus Y 케이블

표시

위의 도구는 제품 패키지와 함께 제공됩니다.

케이블(USB-C - USB-A)

표시

위의 도구는 고객이 준비해야 합니다.

SIYI PC Assistant (v1.3.2 또는 최신 버전)

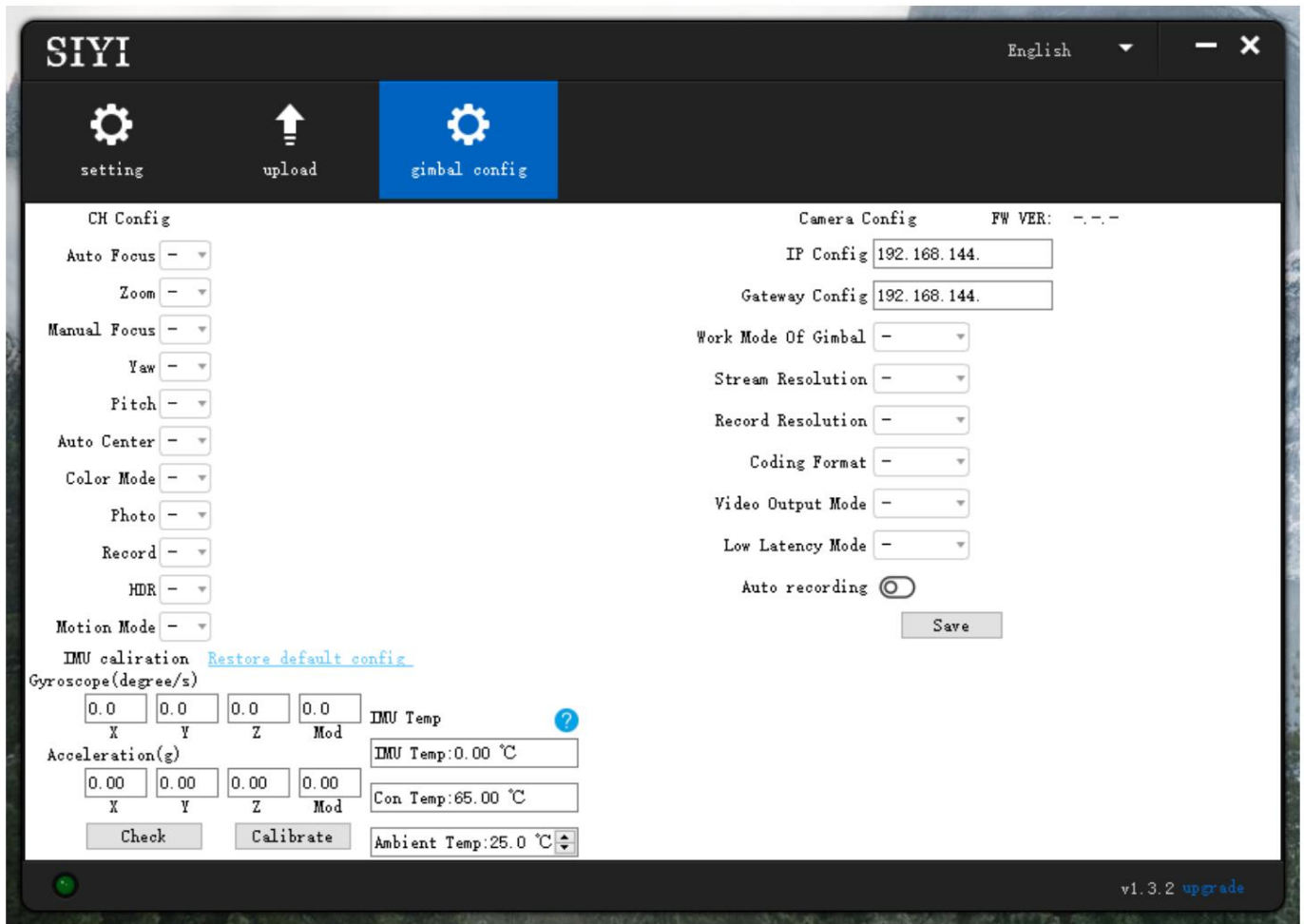


표시

위 소프트웨어는 SIYI 공식 홈페이지의 해당 제품 페이지에서 다운로드할 수 있습니다.

단계

1. MK15 에어 유닛에 전원을 공급하고 MK15 조종기와 연결합니다.
2. SIYI 짐벌을 SIYI 링크 케이블에 사용하여 MK15 에어 유닛의 이더넷 포트를
짐벌의 이더넷 포트.
3. 제어 Y 케이블을 MK15/HM30 에어 유닛 S.Bus Y 케이블과 연결합니다.
4. 그런 다음 결합된 케이블을 사용하여 MK15 에어 유닛의 RC 포트와 짐벌을 연결합니다.
제어 신호 포트.
5. Windows 컴퓨터에 SIYI PC Assistant를 설치하고 실행합니다.
6. USB-C-USB-A 케이블을 사용하여 짐벌을 컴퓨터에 연결한 후 다음을 실행하세요.
SIYI PC Assistant를 실행하고 "Gimbal Config" 페이지로 이동하세요.



7. "Channel Config" 페이지에서 조종기 채널 1~16을 대상에 할당합니다.

귀하의 요구 사항에 따라 짐벌/카메라 기능을 제공합니다.

8. 할당된 채널의 경우 매핑된 조이스틱, 다이얼, 스위치 및

MK15 조종기의 버튼을 눌러 정상적으로 작동하는지 확인하세요.

3.2.2 짐벌 피치 및 요 회전(MK15 다이얼의 예 사용)

다음은 짐벌 테스트를 위한 MK15 채널 매핑 설정입니다. 고객은

SIYI TX 앱을 통해 필요에 따라 MK15 채널 매핑을 자유롭게 할당할 수 있습니다.

채널 7 = 왼쪽 다이얼(역방향)

채널 8 = 오른쪽 다이얼

채널 12 = 버튼 D

SIYI PC Assistant에서 "Yaw" 기능을 채널 7에 매핑하고 "Pitch" 기능을 채널 8에 매핑합니다.
"중앙"을 채널 12로.

그런 다음 MK15 조종기의 왼쪽 다이얼을 조작하면 짐벌이 회전합니다.

요 축. 오른쪽 다이얼을 조작하면 짐벌이 피치 축을 중심으로 회전합니다. 누르다

버튼 D를 누르면 짐벌이 자동으로 중앙에 위치합니다.



표시

다이얼을 중앙 위치에서 잡고 있으면 짐벌이 한계에 도달할 때까지 회전합니다. 당신보다 더 멀리
중앙 화면에서 멀리 떨어지면 짐벌이 더 빠르게 회전합니다.

3.2.3 줌 및 포커스(MK15 스위치의 예 사용)

다음은 짐벌 테스트를 위한 MK15 채널 매핑 설정입니다. 고객은

SIYI TX 앱을 통해 필요에 따라 MK15 채널 매핑을 자유롭게 할당할 수 있습니다.

채널 13 = 왼쪽 스위치 SA

채널 14 = 왼쪽 스위치 SB

채널 11 = 버튼 C

SIYI PC Assistant에서 "Zoom" 기능을 채널 13에 매핑하고 "Focus"를 채널에 매핑합니다.

14, "자동 초점"을 채널 11로.

그런 다음 MK15 리모콘의 SA 스위치를 조작하면 카메라가 확대됩니다.

또는 축소, 1X에서 10X까지의 광학 줌, 10X에서 30X까지의 디지털 줌. 만약 너라면

SB 스위치를 작동하면 카메라는 5mm에서 47mm까지 초점을 맞춥니다.

버튼 C를 누르면 카메라가 자동으로 초점을 맞춥니다.

3.2.4 사진 촬영 및 비디오 녹화(MK15 버튼 예시)

다음은 짐벌 테스트를 위한 MK15 채널 매핑 설정입니다. 고객은

SIYI TX 앱을 통해 필요에 따라 MK15 채널 매핑을 자유롭게 할당할 수 있습니다.

채널 9 = 버튼 A

채널 10 = 버튼 B

SIYI PC Assistant에서 "사진" 기능을 채널 9에 매핑하고 "녹화" 기능을 채널에 매핑합니다.

10.

그런 다음 MK15 리모콘의 A 버튼을 누르면 카메라가 사진을 촬영합니다.

버튼 B를 누르면 카메라가 비디오 녹화를 시작하거나 중지합니다.



표시

사진을 찍거나 비디오를 녹화하기 전에 SD/TF 카드를 장치에 삽입해야 합니다.

카메라.

3.3 UART / UDP 제어(SDK를 통해)

SIYI 짐벌은 모든 고객에게 제어 및 기능 프로토콜을 제공합니다.

보조용 아래 파일 "SIYI 짐벌 카메라 SDK 통신 프로토콜"

개발.

3.3.1 SDK 프로토콜 형식

필드	색인	바이트	설명
STX	0	2	0x6655: 시작 표시 앞쪽에 낮은 바이트
CTRL 키	2	1	0: need_ack(현재 데이터 팩에 "ack"이 필요한 경우) 1: ack_pack(현재 데이터 팩이 "ack" 패키지인 경우) 2-7: 예약됨
데이터_len	삼	2	날짜 필드 바이트 길이 앞쪽에 낮은 바이트
순서	5	2	프레임 시퀀스(0 ~ 65535) 앞쪽에 낮은 바이트
CMD_ID	7	1	명령 ID
데이터	8	Data_len 데이터	
CRC16		2	CRC16은 완전한 데이터 패키지를 확인합니다. 앞쪽에 낮은 바이트

3.3.2 SDK 통신 명령어

펌웨어 버전 획득

CMD_ID:0x01-----펌웨어 버전 획득			
데이터 형식 보내기			
아니요.	데이터 형식	데이터 이름	설명
ACK 데이터 형식			
	uint32_t	code_board_ver	카메라 펌웨어 버전

uint32_t	gimbal_firmware_ver	짐벌 펌웨어 버전
uint32_t	Zoom_firmware_ver	줌 펌웨어 버전

예: 0x6E030203 --> 펌웨어 버전 v3.2.3

표시:

1. 4번째 바이트(상위 바이트)를 무시한다
2. Zoom 펌웨어 버전은 현재 ZR10 및 ZR30에서만 사용할 수 있습니다.

하드웨어 ID 획득

CMD_ID:0x02----- 하드웨어 ID			
데이터 형식 보내기			
아니요.	데이터 형식	데이터 이름	설명
ACK 데이터 형식			
	uint8_t	하드웨어 ID[12]	하드웨어 ID 문자열(10자리)

자동 초점

CMD_ID:0x04-----자동 초점			
데이터 형식 보내기			
번호	데이터 유형	데이터 이름	설명
1	uint8_t	자동 초점	1: 자동 초점을 한 번만 시작합니다.
ACK 데이터 형식			
1	uint8_t	그들은	1: 성공 0: 실패

수동 줌 및 자동 초점

CMD_ID:0x05-----수동 줌 및 자동 초점			
데이터 형식 보내기			
번호	데이터 유형	데이터 이름	데이터 설명
1	int8_t	줌	1: 확대 시작 0: 확대/축소 중지(제어 명령에서 해제되면 전송) -1: 축소 시작
ACK 데이터 형식			
	uint16_t	확대/축소_다중	현재(하이브리드) 줌 배수, (zoom_multiple / 10, 1 까지 정확함)

소수점)

절대 줌 및 자동 초점

CMD_ID:0x0F-----절대 줌 및 자동 초점			
데이터 형식 보내기			
번호	데이터 유형	데이터 이름	데이터 설명
1	uint8_t	Absolute_movemen 색조	대상배수(0X1 ~ 0X1E)의 정수부분을 입력합니다.
2	uint8_t	Absolute_movemen t_float	목표배수(0X0 ~ 0X9)의 소수부를 입력합니다.
ACK 데이터 형식			
	uint8_t	Absolute_movemen 일	성공하고 1로 돌아감

표시:

현재 ZR10에서만 사용할 수 있습니다.

수동 초점

CMD_ID:0x06-----수동 초점			
데이터 형식 보내기			
번호	데이터 유형	데이터 이름	설명
1	int8_t	집중하다	1: 장거리 슷 0: 수동 초점 중지(제어 명령에서 해제되면 전송) -1: 근접 촬영
ACK 데이터 형식			
	uint8_t	그들은	1: 성공 0: 실패

표시:

현재 ZR10에서만 사용할 수 있습니다.

짐벌 회전

CMD_ID:0x07-----짐벌 회전			
데이터 형식 보내기			
번호	날짜 유형	날짜 이름	설명
1	int8_t	Turn_yaw	-100~0~100: 음수와 양수는 두 방향, 더 높은 방향을 나타냅니다.

			<p>숫자가 0에서 멀어질수록 회전 속도는 빨라집니다.</p> <p>다음에서 해제되면 0을 보냅니다.</p> <p>제어 명령을 내리면 짐벌이 회전을 중지합니다.</p>
2	int8_t	회전_피치	-100~0~100: 위와 동일
ACK 데이터 형식			
	uint8_t	그들은	<p>1: 성공</p> <p>0: 실패</p>

센터

CMD_ID:0x08-----가운데			
데이터 형식 보내기			
번호	데이터 유형	데이터 이름	설명
1	uint8_t	center_pos	1: 짐벌 중심을 위치 0으로
터 형식			
1	uint8_t	그들은	<p>1: 성공</p> <p>0: 실패</p>

짐벌 구성 정보 획득

CMD_ID:0x0A-----짐벌 구성 정보 획득			
데이터 형식 보내기			
번호	데이터 유형	데이터 이름	설명
ACK 데이터 형식			
1	uint8_t	예약된	
2	uint8_t	hdr_sta	<p>0: HDR 꺼짐</p> <p>1: HDR 켜짐</p>
삼	uint8_t	예약된	
4	uint8_t	기록_체재	<p>0: 녹화 꺼짐</p> <p>1: 녹화 ON</p> <p>2: TF 카드 슬롯이 비어 있습니다.</p> <p>3: (녹화) TF 카드 녹화 영상의 데이터 손실, TF 카드를 확인하세요.</p>
5	uint8_t	짐벌_모션_모드	<p>0: 잠금 모드</p> <p>1: 팔로우 모드</p> <p>2:FPV 모드</p>
6	uint8_t	짐벌_마운팅_디렉터리	<p>짐벌 장착 방법</p> <p>0: 예약됨</p>

			1: 보통 2: 거꾸로
7	uint8_t	video_hdmi_or_cvbs	(A8 mini에서만 사용 가능) HDMI의 비디오 출력 상태 및 CVBS: 0: HDMI 출력 켜짐 CVBS 출력 꺼짐 1: HDMI 출력 꺼짐 CVBS 출력 ON

기능 피드백 정보

CMD_ID:0x0B-----합수 피드백 정보			
데이터 형식 보내기			
번호	데이터 유형	데이터 이름	설명
ACK 데이터 형식			
1	uint8_t	info_type	0: 성공 1: 사진 촬영 실패 (TF 카드가 삽입되어 있는지 확인 해주세요) 2: HDR 켜짐 3: HDR 꺼짐 4: 영상 녹화 실패 (TF 카드가 삽입되어 있는지 확인 해주세요)

사진 및 비디오

CMD_ID:0x0C-----사진			
데이터 형식 보내기			
번호	데이터 유형	데이터 이름	설명
	uint8_t	func_type	0: 사진을 찍습니다 1: HDR 켜기/끄기(아직 지원되지 않음) 2: 녹음 시작/중지 3: 모션 - 잠금 모드 4: 모션 - 팔로우 모드 5: 모션 - FPV 모드 6: 비디오 출력을 HDMI로 설정 (A8 mini에서만 사용 가능, 짐벌을 다시 시작하면 적 용됩니다) 7: 비디오 출력을 CVBS로 설정

			(A8 mini에서만 사용 가능, 짐벌을 다시 시작하면 적용됩니다) 8: HDMI와 CVBS를 모두 끄세요. 비디오 출력 (A8 mini에서만 사용 가능, 짐벌을 다시 시작하면 적용됩니다)
ACK 데이터 형식			
			승인 없음

짐벌 태도 획득

CMD_ID:0x0D-----짐벌 자세 획득			
데이터 형식 보내기			
아니요.	데이터 형식	데이터 이름	설명
ACK 데이터 형식			
	int16_t	요 피	요 축 각도
	int16_t	치 롤	피치축 각도
	int16_t		롤 축 각도
	int16_t	yaw_velocity 피치	요축 회전 속도
	int16_t	_속도 롤 속도	피치축 회전 속도
	int16_t		롤 축 회전 속도

표시:

위의 10으로 나눈 데이터는 실제 정도, 소수점 이하 한 자리의 정확도입니다.

짐벌 제어 각도 설정

CMD_ID:0x0E-----짐벌 제어 각도 설정			
데이터 형식 보내기			
아니요.	데이터 유형	데이터 이름	설명
	int16_t	편주	목표 요 각도
	int16_t	정점	목표 피치 각도
ACK 데이터 형식			
	int16_t	요 피	현재 요 각도
	int16_t	치 롤	현재 피치 각도
	int16_t		현재 롤 각도

각도 제어 범위

편주:

A8 mini: -135.0 ~ 135.0도
 ZR10 / ZR30: A8 mini와 동일

정점

A8 미니: -90.0 ~ 25.0도
 ZR10 / ZR30: A8 mini와 동일

표시:

제어 각도의 정확도는 소수점 첫째 자리까지입니다. 예: 요를 60.5도로 설정하고 명령 번호를 605로 설정해야 합니다.

10으로 나누어 반환되는 실제 각도 데이터는 실제 각도, 소수점 이하 한 자리의 정확도입니다.

3.3.3 ZR10 SDK 통신 인터페이스

TTL 직렬 포트

전송 속도: 115200

데이터 위치: 8자리. 정지 위치: 1자리. 수표가 없습니다.

UDP

IP: 192.168.144.25

포트 번호: 37260

3.3.4 ZR10 SDK 통신 코드 예제

줌 1

55 66 01 01 00 00 00 05 01 8일 64

줌 -1

55 66 01 01 00 00 00 05 FF 5c 6a

절대 줌(4.5X)

55 66 01 02 00 01 00 0F 04 05 60BB

수동 초점 1

55 66 01 01 00 00 00 06 01/31

수동 초점 -1

55 66 01 01 00 00 00 06ff 0f 3f

사진을 찍다

55 66 01 01 00 00 00 0c 00 34 CE

비디오 녹화

55 66 01 01 00 00 00 0c 02 76

100 100 회전

55 66 01 02 00 00 00 07 64 64 3d 참조

자동 센터링 55 66 01

01 00 00 00 08 01 d1 12

잠벌 상태 정보

55 66 01 00 00 00 00 0a 0f 75

자동 초점

55 66 01 01 00 00 00 04 01 기원전 57

하드웨어 ID 획득 55 66 01 00

00 00 00 02 07 f4

펌웨어 버전 획득

55 66 01 00 00 00 00 01 64c4

잠금 모드

55 66 01 01 00 00 00 0c 03 57 fe

팔로우 모드

55 66 01 01 00 00 00 0c 04 b0 8e

FPV 모드

55 66 01 01 00 00 00 0c 05 91 9e

태도 데이터 획득 55 66 01 00

00 00 00 0d e8 05

비디오 출력을 HDMI로 설정(A8 mini에서만 사용 가능, 적용하려면 다시 시작) 55 66 01 01 00 00 00 0c 06 f2 ae

비디오 출력을 CVBS로 설정(A8 mini에서만 사용 가능, 적용하려면 다시 시작)

55 66 01 01 00 00 00 0c 07 d3 수

CVBS 및 HDMI 출력 모두 끄기(A8 mini에서만 사용 가능, 다시 시작하면 적용됨) 55 66 01 01 00 00 00 0c 08 3c 4f

3.3.5 SDK CRC16 코드

```

const uint16_t crc16_tab[256]; /
*****

CRC16 코딩 및 디코딩  $G(X) = X^{16} + X^{12} + X^5 + 1$  *****
*****/

uint16_t CRC16_cal(uint8_t *ptr, uint32_t len, uint16_t crc_init) {

    uint16_t crc, oldcrc16; uint8_t 온
    도; crc = crc_init; 동
    안 (len--!=0) {

        온도=(crc>>8)&0xff;
        oldcrc16=crc16_tab[*ptr^temp];
        crc=(crc<<8)^oldcrc16; ptr++;

    } //crc=~crc;      //??
    반환(crc);
}

uint8_t crc_check_16bites(uint8_t* pbuf, uint32_t len, uint32_t* p_result) {

    uint16_t crc_result = 0;
    crc_result= CRC16_cal(pbuf, len, 0); *p_result
    = crc_result;

    2를 반환합니다.
}

const uint16_t crc16_tab[256]= {0x0,0x1021,0x2042,0x3063,0x4084,0x50a5,0x60c6,0x70e7,
                                0x8108,0x9129,0xa14a,0xb16b,0xc18c,0xd1ad,0xe1ce,0xf1ef,
                                0x1231,0x2210,0x3273,0x4252,0x52b5,0x6294,0x72f7,0x82d6, 0x9339,0xa318
                                ,0xb37b,0xa35a,0xd3bd,0xc39c,0xf3ff,0xe3de, 0x2462,
                                0x3443,0x4420,0x1401,0x64e6,0x74c7,0x44a4,0x5485,
                                0xa56a,0xb54b,0x8528,0x9509,0xe5ee,0xf5cf,0xc5ac,0xd58d, 0x3653,0x2672,0x1611
                                ,0x630,0x76d7,0x66f6,0x5695,0x46b4, 0xb75b,0xa77a,
                                0x9719,0x8738,0xf7df,0xe7fe,0xd79d,0xc7bc,

```

```

0x48c4,0x58e5,0x6886,0x78a7,0x840,0x1861,0x2802,0x3823,
0xc9cc,0xd9ed,0xe98e,0xf9af,0x8948,0x9969,0xa90a,0xb92b,
0x5af5,0x4ad4,0x7ab7,0x6a96,0x1a71,0xa50,0x3a33,0x2a12, 0xdbfd,
0xcdbc,0xfbbf,0xeb9e,0x9b79,0x8b58,0xbb3b,0xab1a,
0x6ca6,0x7c87,0x4ce4,0x5cc5,0x2c22,0x3c03,0xc60,0x1c41,
0xedaе,0xfd8f,0xcdec,0xddcd,0xad2a,0xbd0b,0x8d68,0x9d49,
0x7e97,0x6eb6, 0x5ed5,0x4ef4,0x3e13,0x2e32,0x1e51,0xe70,
0xff9f,0xefbe,0xdfdd,0xcffc,0xbf1b,0xaf3a,0x9f59,0x8f78,
0x9188,0x81a9,0xb1ca,0xa1eb,0xd10c, 0xc12d,0xf14e,0xe16f,
0x1080,0xa1,0x30c2, 0x20e3,0x5004,0x4025,0x7046,0x6067,
0x83b9,0x9398,0xa3fb,0xb3da,0xc33d,0xd31c,0xe37f,0xf35e,
0x2b1,0x1290,0x22f3,0x32d2,0x4235,0x5214,0x6277,0x7256,
0xb5ea,0xa5cb,0x95a8,0x8589, 0xf56e,0xe54f,0xd52c,0xc50d,
0x34e2,0x24c3,0x14a0,0x481,0x7466,0x6447,0x5424,0x4405,
0xa7db,0xb7fa,0x8799,0x97b8,0xe75f,0xf77e,0xc71d,0xd73c,
0x26d3,0x36f2,0x691,0x16b0,0x6657, 0x7676,0x4615,0x5634,
0xd94c,0xc96d,0xf90e,0xe92f,0x99c8,0x89e9,0xb98a,0xa9ab,
0x5844,0x4865,0x7806,0x6827,0x18c0,0x8e1,0x3882,0x28a3,
0xcb7d,0xdb5c,0xeb3f,0xfb1e,0x8bf9,0x9bd8, 0xabbb,0xbb9a,
0x4a75,0x5a54,0x6a37,0x7a16,0xaf1,0x1ad0,0x2ab3,0x3a92,
0xfd2e,0xed0f,0xdd6c,0xcd4d,0xbdaa,0xad8b,0x9de8,0x8dc9, 0x7c26
,0x6c07,0x5c64,0x4c45,0x3ca2,0x2c83,0x1ce0, 0xcc1,
0xef1f,0xff3e,0xcf5d,0xdf7c,0xaf9b,0xbfba,0x8fd9,0x9ff8,
0x6e17,0x7e36,0x4e55,0x5e74,0x2e93,0x3eb2,0xed1,0x1ef0

```

};

4 비디오 출력

ZR10 광학 포트는 비디오 스트림을 출력하는 다양한 방법을 지원합니다.

이더넷 비디오 포트.

4.1 SIYI 휴대용 지상국의 출력 및 디스플레이 비디오

짐벌을 에어 유닛에 직접 연결하면 SIYI FPV 앱에 동영상이 표시됩니다.

또는 공중 유닛을 지상 스테이션에 바인딩한 후 SIYI QGC 앱에서.

자세한 내용은 이 설명서의 3.1장을 참조하십시오.

4.2 HM30 Full HD 영상 전송을 통한 영상 스트림 출력 체계

짐벌 카메라를 HM30 에어 유닛에 직접 연결하면 영상이 표시됩니다.

SIYI FPV 앱이나 SIYI QGC 앱 또는 HM30이 지원하는 다른 방법에서

공중 유닛을 지상 유닛에 바인딩합니다.

준비

출력하기 전에 아래의 도구, 펌웨어, 소프트웨어를 준비해야 합니다.

이런 식으로 비디오 스트림.

HM30 Full HD 영상 전송 시스템

ZR10 광학 포트



표시

위 제품은 SIYI에서 직접 구매하시거나 SIYI 공식 판매점에서 구매하실 수 있습니다.

SIYI 짐벌-링크 케이블



표시

위의 도구는 제품 패키지와 함께 제공됩니다.

SIYI FPV 앱(v2.5.10.514 또는 최신 버전)

SIYI QGC 앱



표시

위 소프트웨어는 SIYI 공식 홈페이지의 해당 제품 페이지에서 다운로드할 수 있습니다.

SIYI FPV 앱 단계

1. 에어 유닛에 전원을 공급하고 지상 스테이션과 연결합니다.
2. SIYI 짐벌을 SIYI 링크 케이블에 사용하여 에어 유닛의 이더넷 포트를 짐벌의 이더넷 포트.
3. SIYI FPV 앱을 최신 버전으로 업데이트하세요.
4. SIYI FPV 앱을 실행하고 "설정 - ZR10"으로 이동하여 "SIYI 카메라 1"을 선택합니다(해당되는 경우).

IP 주소는 192.168.144.25) 또는 “SIYI Camera 2”(IP 주소가 192.168.144.26), 비디오 스트림이 표시됩니다. 짐벌 모션 및 카메라 기능 지상국 터치스크린으로 제어할 수 있습니다.

SIYI QGC 앱 단계

1. 에어 유닛에 전원을 공급하고 지상 스테이션과 연결합니다.
2. SIYI 짐벌을 SIYI 링크 케이블에 사용하여 에어 유닛의 이더넷 포트를 짐벌의 이더넷 포트.
3. SIYI QGC 앱을 실행하고 "커뮤니케이션 링크 - 비디오 설정"으로 이동한 후 "RTSP"를 선택하세요.
"소스"에 비디오 스트림"을 선택한 다음 SIYI의 기본 RTSP 주소를 입력하십시오.
짐벌 카메라(rtsp://192.168.144.25:8554/main.264), 비디오 스트림이 표시됩니다.
짐벌 모션 및 카메라 기능은 지상국에서 제어할 수 있습니다.
터치 스크린.

4.3 타사 링크로 비디오 출력

SIYI 짐벌은 이더넷을 제공하는 모든 타사 링크로 비디오 스트림을 출력할 수 있습니다.

포트이며 RTSP 비디오 스트림과 호환됩니다.

이런 식으로 연결을 위한 맞춤형 비디오 케이블을 준비해야 합니다.

SIYI 짐벌 카메라와 타사 링크 사이.



SIYI 짐벌 이더넷 포트의 "RX-" 핀아웃은 타사 링크 이더넷에 연결되어야 합니다.

포트의 "RX-" 핀아웃과 "RX+" 핀아웃을 "RX+" 핀아웃으로 연결합니다. 핀아웃을 교차하지 마십시오.

장치가 손상될 수 있습니다.

단계

1. 타사 링크의 에어 유닛에 전원을 공급하고 지상 유닛과 바인딩합니다.
2. 비디오 케이블을 사용하여 SIYI 짐벌의 이더넷 포트와 타사를 연결합니다

링크의 이더넷 포트.

3. RTSP 비디오 플레이어를 열고 SIYI 짐벌 카메라의 RTSP 주소를 입력하세요.

(rtsp://192.168.144.25:8554/main.264) 영상이 정상적으로 출력되면 연결이 된 것입니다.

성공적인.

4.4 이미지 없음에 대한 해결 방법

SIYI 짐벌이 영상을 출력하지 못하거나 영상이 제대로 표시되지 않는 경우,

가능한 이유를 조사하려면 아래 단계를 따르십시오.

1. 링크의 지상 유닛이 공중 유닛과 결합되어 있는지, 카메라가 결합되어 있는지 확인하세요.

에어 유닛에 연결됩니다.

2. 카메라 IP 주소와 RTSP 주소를 확인하세요.

그래도 영상이 나오지 않는다면, 아래의 단계를 따라 깊게 진행해주세요.

영상 출력 모드와 영상 표시 장치에 따른 조사

사용.

4.4.1 Android 장치로 비디오 출력

1. "Ping Tools" 앱에 SIYI 짐벌의 기본 IP 주소 "192.168.144.25"를 입력하세요.

네트워크 통신이 성공했는지 확인하세요. 응답이 있는 경우,

그런 다음 비디오 플레이어의 RTSP 주소가 올바른지 확인하십시오.



성공적인 네트워크 통신



네트워크 통신 실패

2. 네트워크 통신이 실패한 경우 통신이 잘 되는지 확인해주세요.

영상 전송 시스템의 지상 장치와 공중 장치 사이는

성공적인. 그렇다면 카메라와 카메라 사이의 비디오 케이블을 확인하십시오.

영상전송시스템의 에어유닛이 양호하고, 전압입력이 정상이라면

범위.

4.4.2 Windows 장치로 비디오 출력

1. "Win + R" 키 콤보를 사용하여 "실행" 프로그램을 깨우고 다음을 입력합니다.

명령 "cmd".

```

C:\Windows\system32\cmd.exe
Microsoft Windows [版本 10.0.19042.804]
(c) 2020 Microsoft Corporation. 保留所有权利。

C:\Users\Administrator>ping 192.168.144

正在 Ping 192.168.0.144 具有 32 字节的数据:
Control-C
^C
C:\Users\Administrator>ping 192.168.144.25

正在 Ping 192.168.144.25 具有 32 字节的数据:
来自 192.168.144.25 的回复: 字节=32 时间=9ms TTL=64
来自 192.168.144.25 的回复: 字节=32 时间=3ms TTL=64
来自 192.168.144.25 的回复: 字节=32 时间=4ms TTL=64
来自 192.168.144.25 的回复: 字节=32 时间=3ms TTL=64
  
```

성공적인 네트워크 통신

```

C:\Windows\system32\cmd.exe

正在 Ping 192.168.144.25 具有 32 字节的数据:
Control-C
^C
C:\Users\Administrator>ping 192.168.144.25

正在 Ping 192.168.144.25 具有 32 字节的数据:
请求超时。
请求超时。
来自 192.168.144.153 的回复: 无法访问目标主机。
来自 192.168.144.153 的回复: 无法访问目标主机。

192.168.144.25 的 Ping 统计信息:
    数据包: 已发送 = 4, 已接收 = 2, 丢失 = 2 (50% 丢失),
C:\Users\Administrator>
  
```

네트워크 통신 실패

2. SIYI 짐벌의 기본 IP 주소 "192.168.144.25"를 입력하고

통신 성공 여부를 확인하려면 “Enter” 키를 누릅니다. 성공하시면 부탁드립니다

RTSP 플레이어의 RTSP 주소가 올바른지 확인하거나 다음으로 전환해 보세요.

다른 비디오 플레이어.



3. 네트워크 통신이 실패한 경우 통신이 제대로 되는지 확인하세요.

영상 전송 시스템의 지상 장치와 공중 장치 사이는

성공적인. 그렇다면 카메라와 카메라 사이의 비디오 케이블을 확인하십시오.

영상전송시스템의 에어유닛이 양호하고, 전압입력이 정상이라면

범위.



표시

위의 모든 단계에 따라 조사를 완료했지만 여전히 원인을 찾을 수 없는 경우,

즉시 대리점에 문의하거나 SIYI 지원팀에 문의하세요.

4.5 공통 IP 주소

SIYI Gimbal의 기본 IP 주소: 192.168.144.25

SIYI Gimbal의 기본 RTSP 주소: rtsp://192.168.144.25:8554/main.264

SIYI FPV 앱의 "SIYI 카메라 1" IP 주소: 192.168.144.25

SIYI FPV 앱의 "SIYI Camera 2" IP 주소: 192.168.144.26

5 시이 FPV 앱

SIYI FPV는 여러 SIYI를 구성하기 위해 SIYI에서 개발한 Android 애플리케이션입니다.

이미지 전송 설정, 카메라 설정, 비디오 스트림 표시 등을 위한 장치

링크 상태 모니터.



표시

매뉴얼은 SIYI FPV App v2.5.470을 기반으로 편집되었습니다.

SIYI FPV 앱은 SIYI 공식 링크에서 다운로드할 수 있습니다.

SIYI FPV 앱과 호환되는 SIYI 장치.

ZR30 4K AI 180X 하이브리드 줌 광학 포드

A2 미니 초광각 FPV 짐벌

MK32 엔터프라이즈 휴대용 지상국

A8 미니 AI 미니 줌 짐벌 카메라

ZR10 2K QHD 30X 하이브리드 줌 짐벌 카메라

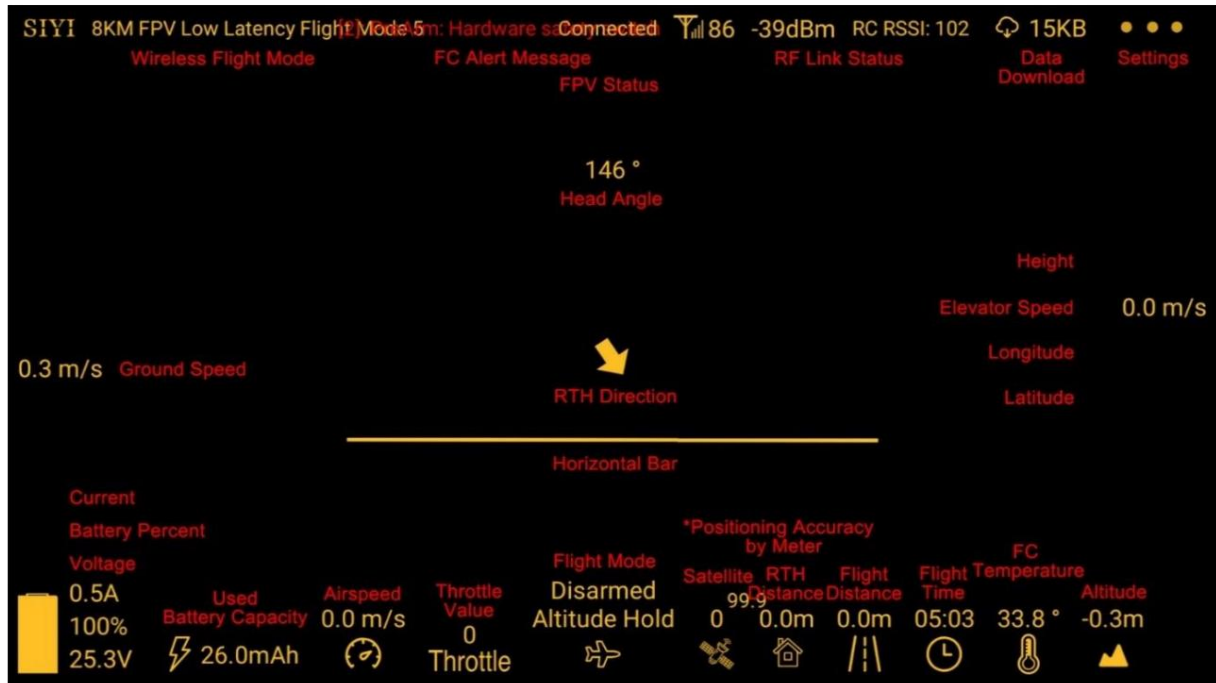
R1 / R1M HD 녹화 FPV 카메라

에어 유닛 HDMI 입력 컨버터

HM30 Full HD 영상 전송 시스템

MK15 / MK15E 미니 HD 휴대용 스마트 컨트롤러

SIYI FPV 앱 OSD 정보 정의



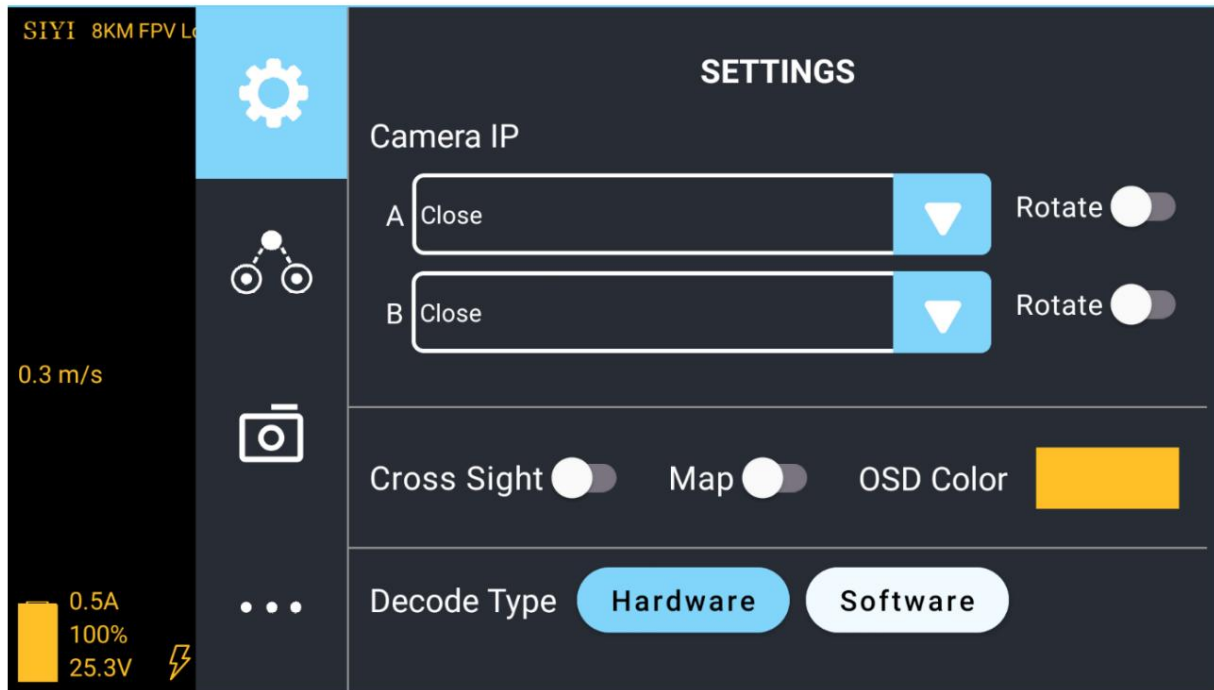
SIYI FPV 카메라 기능 아이콘 정의



5.1 설정

"설정" 페이지에서 카메라 IP 주소를 구성할 수 있습니다.

응용 프로그램 인터페이스, 디코딩 유형 전환.



설정 정보

카메라 IP: SIYI 카메라 1과 SIYI 카메라 2를 선택하거나 카메라 RTSP 주소를 입력하세요.

수동으로 선택하거나 이미지를 비활성화합니다. "회전" 버튼을 사용하면 이미지를 180도 회전할 수 있습니다.

Cross Sight: 이미지 중앙에 Cross Sight를 표시합니다.

지도: 앱 왼쪽 하단에 비행 지도를 표시합니다.

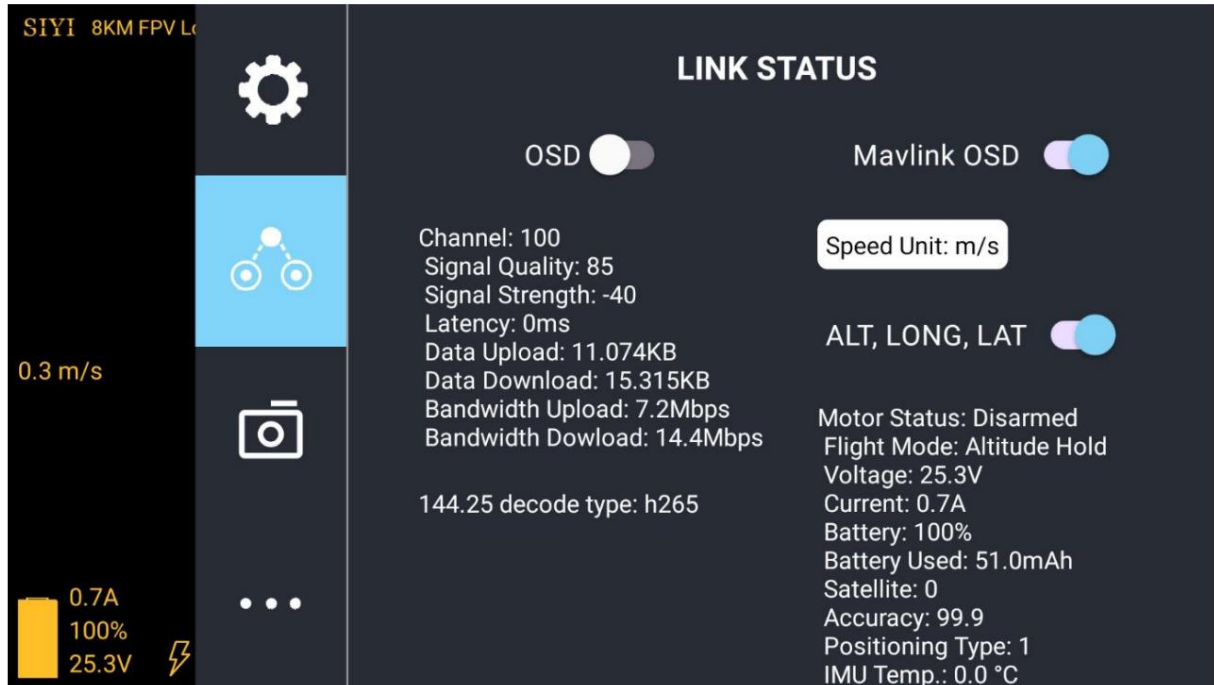
OSD 색상: 모든 OSD 정보의 색상을 조정합니다.

디코딩 유형: "하드웨어 디코딩"과 "소프트웨어 디코딩" 사이를 전환합니다. 제발

최상의 성능을 제공하는 디코딩 유형을 선택하려면 비디오 입력 장치를 참조하십시오.

5.2 링크 상태

FPV 이미지 위에 직접 링크 상태를 표시합니다.



링크 상태 정보

OSD: 표준 OSD 정보를 활성화/비활성화합니다.

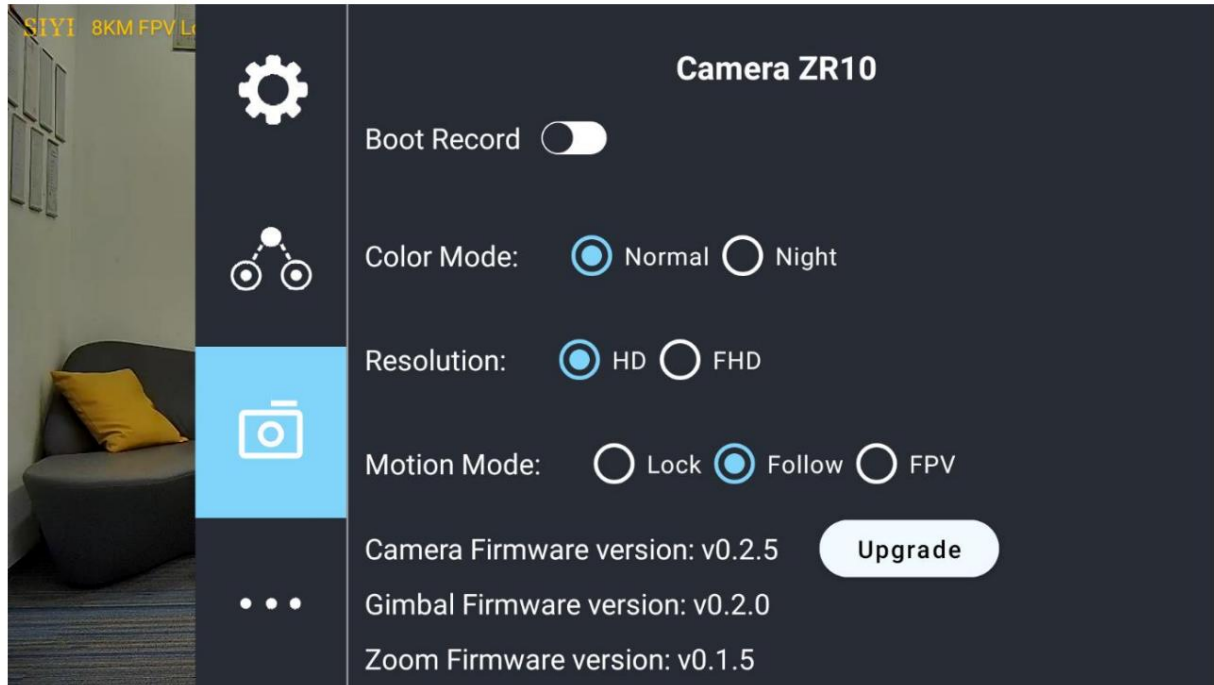
Mavlink OSD: Mavlink OSD 정보를 활성화/비활성화합니다.

속도 단위: 초당 미터와 시간당 킬로미터 사이에서 속도 단위를 전환합니다.

경도 및 위도: 정보를 활성화/비활성화합니다.

5.3 짐벌 카메라

SIYI 짐벌 카메라 및 카메라의 기본 기능을 구성합니다.



짐벌 카메라 정보

자동 녹화: 짐벌 카메라 시작 시 TF 카드로 자동으로 비디오 녹화를 켜거나 끕니다.

녹화 해상도: HD(720p), Full HD(1080p),

그리고 2K.

비디오 해상도: HD(720p)와 Full HD(1080p) 간에 카메라 실시간 스트리밍 해상도를 전환합니다.

Full HD(1080p).

모션 모드: 잠금 모드, 팔로우 모드, FPV 간 짐벌 모션 모드 전환

방법.

잠금 모드에서는 항공기가 롤링할 때 짐벌이 동시에 회전하여 FPV 및 출력을 얻습니다.

특히 FPV용 비행기 및 레이싱 드론과 호환되는 향상된 안정적인 이미지

장면.

팔로우 모드에서는 기체가 수평으로 회전할 때 짐벌이 따라갑니다.

멀티콥터 드론.

잠금 모드에서는 기체가 수평으로 회전할 때 짐벌이 따라가지 않습니다.

카메라 펌웨어 버전: 현재 카메라 펌웨어 버전을 표시합니다.

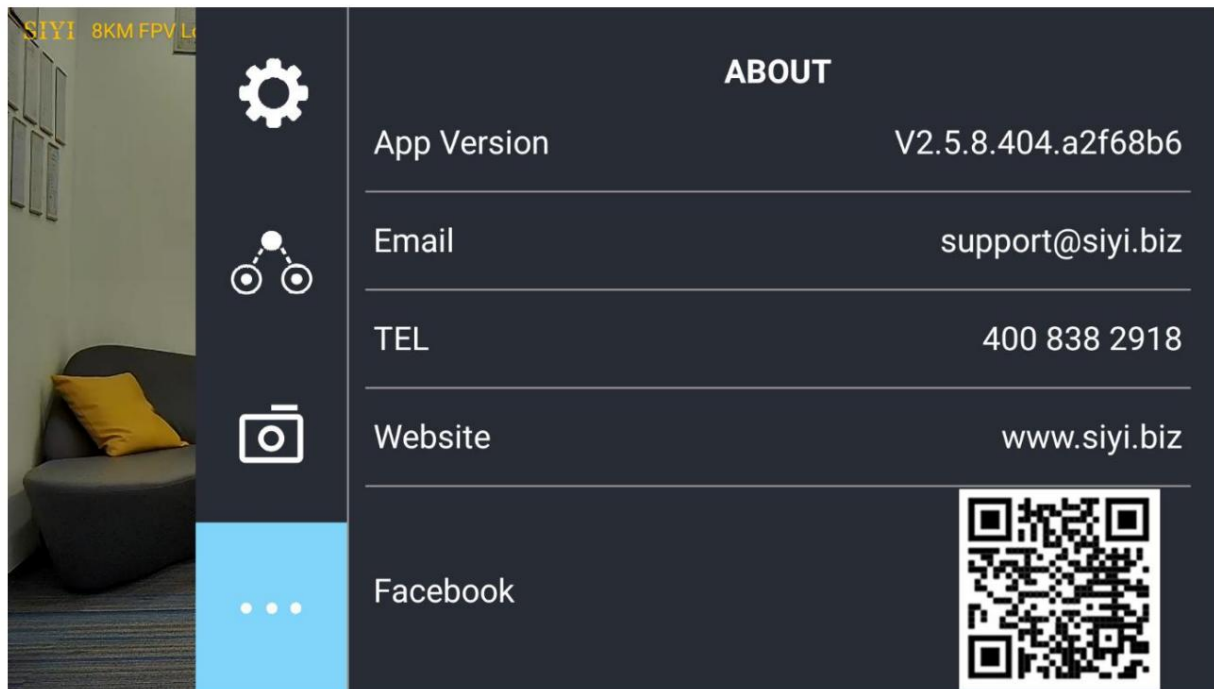
짐벌 펌웨어 버전: 현재 짐벌 펌웨어 버전을 표시합니다.

줌 펌웨어 버전: 현재 짐벌 펌웨어 버전을 표시합니다.

5.4 SIYI FPV 소개

SIYI FPV의 소프트웨어 버전과 SIYI의 공통 연락처 정보를 표시합니다.

기술.



6 펌웨어 업그레이드 및 구성

SIYI PC Assistant는 거의 모든 것을 구성하기 위해 SIYI에서 개발한 Windows 소프트웨어입니다.

조종기 채널 설정, 펌웨어 업데이트 및 짐벌을 위한 SIYI 장치

카메라 구성.



표시

본 매뉴얼은 SIYI PC Assistant v1.3.2를 기준으로 편집되었습니다.

6.1 짐벌/줌 펌웨어 업데이트

SIYI 짐벌 카메라는 짐벌 펌웨어를 위해 SIYI PC Assistant에 연결할 수 있으며

줌 펌웨어 업데이트.

업그레이드하기 전에 아래의 도구, 소프트웨어, 펌웨어를 준비해야 합니다.

SIYI PC Assistant (v1.3.2 또는 최신 버전)

짐벌 펌웨어

줌 펌웨어



표시

위의 소프트웨어 및 펌웨어는 SIYI의 관련 제품 페이지에서 다운로드할 수 있습니다.

공식 스토어(<https://shop.siyi.biz>) 또는 A8 mini 구글 드라이브 링크에서

(https://drive.google.com/drive/folders/1aSulEJW6OYt8UTtW0osgL20lkXcMuGxp?usp=share_link) 또는 대리점에서 구입했습니다.

케이블(USB-C - USB-A)

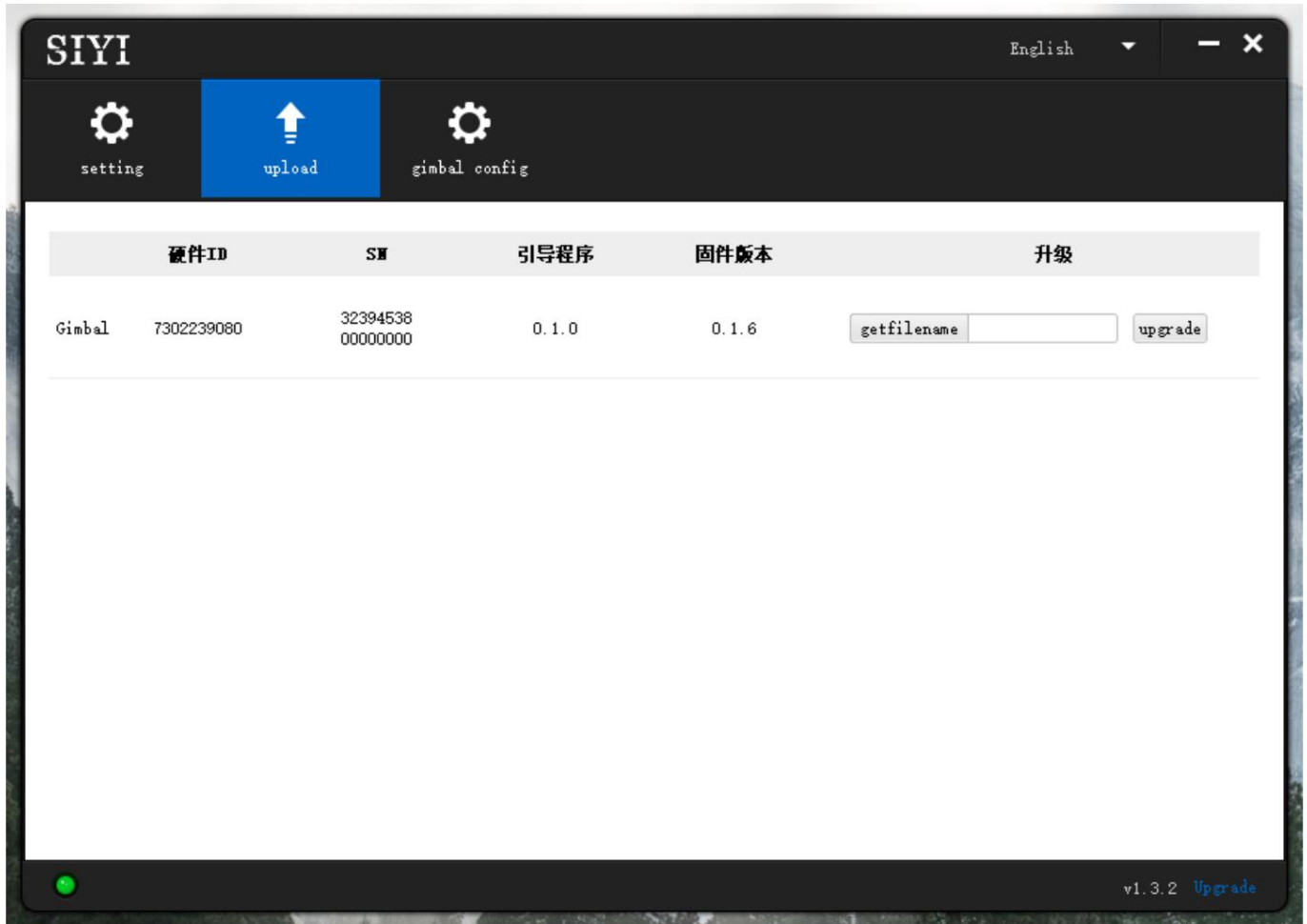


표시

고객은 위의 도구를 준비해야 합니다.

펌웨어 업그레이드 단계

1. Windows 장치에 “SIYI PC Assistant”를 설치합니다.
2. USB-C-USB-A 케이블을 사용하여 Windows 장치의 USB-A 포트를 USB-A 포트에 연결합니다.
짐벌 카메라의 USB-C 포트.
3. “SIYI PC Assistant”를 실행하고 “업그레이드” 페이지로 전환하여 짐벌 카메라의 상태를 확인하세요.
현재 짐벌 펌웨어 버전.



4. 짐벌 펌웨어가 최신이 아닌 경우 “짐벌” 메뉴에서 “파일 선택” 버튼을 클릭하세요.

최신 펌웨어를 가져오려면 그리고 “업그레이드”를 클릭하고 “100%” 완료될 때까지 기다리세요.

5. 줌 펌웨어에 대해서도 위 단계를 반복할 수 있습니다.



표시

펌웨어를 업데이트하기 전에 짐벌 카메라의 전원을 켜야 합니다.

6.2 카메라 펌웨어 업데이트

SIYI 짐벌 카메라는 카메라 펌웨어용 SD/TF 카드로 업그레이드할 수 있습니다.

업그레이드하기 전에 아래의 도구, 소프트웨어, 펌웨어를 준비해야 합니다.

아래에.

SD / TF 카드



표시

고객은 위의 도구를 준비해야 합니다.

카메라 펌웨어



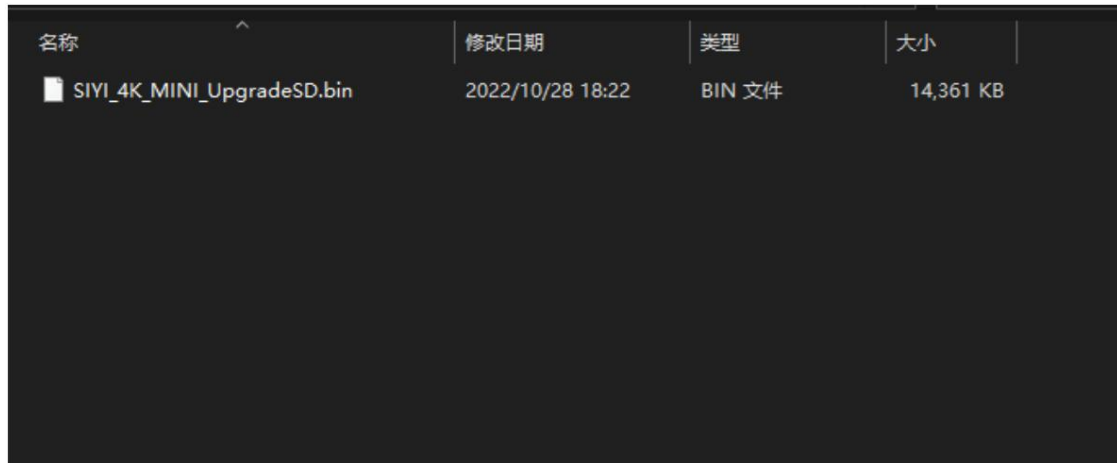
표시

위의 소프트웨어 및 펌웨어는 SIYI의 관련 제품 페이지에서 다운로드할 수 있습니다.

공식 매장 (<https://shop.siyi.biz>).

펌웨어 업그레이드 단계

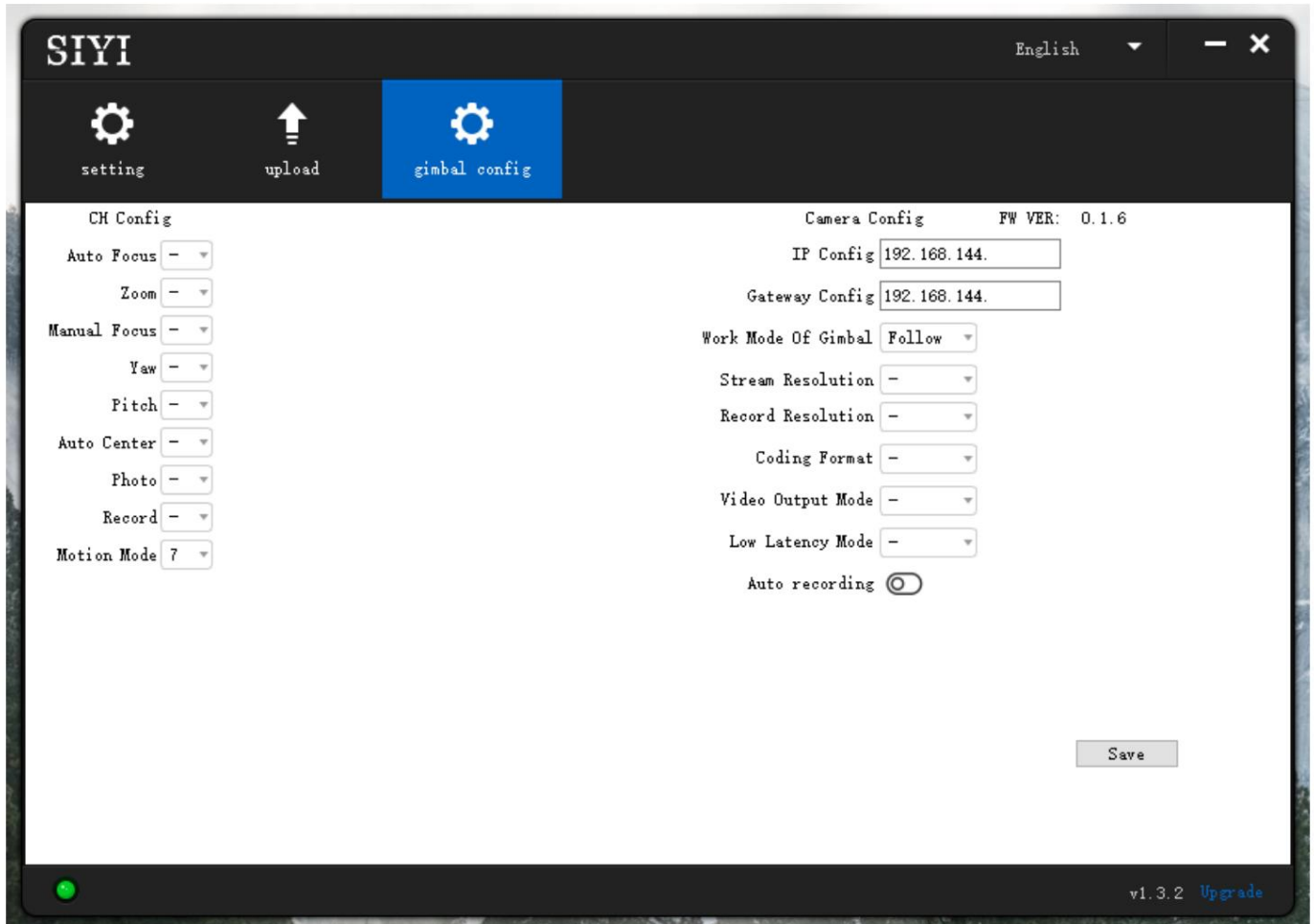
1. 카메라 펌웨어의 ".bin" 파일을 SD/TF 카드의 루트 디렉터리에 저장하고,
파일 이름을 변경하세요.



2. 짐벌 카메라를 다시 시작하고 3~5분 정도 기다립니다. 카메라 펌웨어는
자동으로 깜박입니다.
3. SIYI FPV 앱 또는 SIYI PC Assistant 소프트웨어를 실행하여 카메라 펌웨어가
성공적으로 업데이트되었습니다.

6.3 짐벌 카메라 구성

SIYI 짐벌 카메라는 채널 설정을 위해 SIYI PC Assistant에 연결할 수 있으며
카메라 설정.



6.3.1 채널 설정

“Gimbal Config” 메뉴 아래의 “Channel Config” 메뉴에서는 아래와 같이 구성할 수 있습니다.

짐벌 카메라는 최대 16개 채널과 유희 채널(비활성화)까지 작동합니다.

자동 초점

줌

수동 초점

요

피치

자동 센터

사진

기록

모션 모드

6.3.2 카메라 사양

"Gimbal Config" 메뉴는 짐벌 카메라의 현재 카메라 확인도 지원합니다.

펌웨어, 카메라 해상도 전환 및 카메라 IP 주소 구성.

IP 구성

게이트웨이 구성

짐벌 작업 모드

스트림 해상도

녹화 해상도

코딩 형식

비디오 출력 모드

낮은 대기 시간 모드

자동 녹음

7 판매 후 서비스

씨이테크놀로지 제품을 사용하면서 궁금한 점이나 문제가 있을 경우,

항상 SIYI 공식 A/S센터 (support@siyi.biz) 로 이메일을 보내주세요. 또는 상담하세요

답변이나 솔루션을 원하시면 영업 담당자나 대리점에 문의하세요.

7.1 수리 서비스

구매한 SIYI 제품이 제대로 작동하지 않을 경우 SIYI 공식 담당자에게 문의하세요.

A/S센터에서 상담을 받아보세요.

일반적으로 수리 서비스를 받는 상황은 두 가지입니다.

제품 결함

제품 손상

두 가지 상황의 SIYI 제품은 수리를 위해 SIYI로 반송될 수 있습니다. 결함

유효한 보증이 있는 제품은 무료로 수리될 수 있습니다. 유효하지 않은 결함 제품

보증 또는 손상된 제품은 수리 후 수리 비용을 청구해야 합니다.

자세한 내용은 SIYI 공식 A/S견적을 참고하시기 바랍니다.

7.2 보증

SIYI 기술은 다음 조건에 따라 반품 및 반품을 보장합니다.

환불 서비스, 교체 서비스, 보증 수리 서비스가 가능합니다.

요청했습니다. SIYI에 직접 문의해주세요 (support@siyi.biz) 또는 영업 관리자)

자세한 내용은 공인 SIYI 대리점에 문의하세요.

7.2.1 7일 반품 및 환불

반품 및 환불 서비스를 요청할 수 있습니다:

제조된 제품이 아닌 경우 제품 수령 후 7일 이내

결함이 있고 활성화되지 않았으며 여전히 새것 또는 새것과 같은 상태입니다.

제조상의 흔적이 있는 경우, 제품 수령일로부터 7일 이내

결함.

다음과 같은 경우에는 반품 및 환불 서비스가 제공되지 않습니다.

제품 수령 후 7일 이후에 요청하는 경우.

반품 및 환불 서비스를 위해 SIYI로 보낸 제품에는 원본이 모두 포함되어 있지 않습니다.

액세서리, 부착물, 포장 또는 새 상품이나 새 상품과 같지 않은 품목

즉, 균열, 찌그러짐 또는 굵은 자국이 있는 상태입니다.

구매, 영수증 또는 송장에 대한 법적 증거가 제공되지 않았거나 합리적으로 믿어지는 경우

위조되거나 변조된 것입니다.

승인되지 않은 사용이나 개조로 인해 제품의 결함이나 손상이 발생한 경우

습기에 대한 노출, 이물질(물, 기름,

모래 등) 또는 부적절한 설치 또는 작동.

제품 라벨, 일련번호, 방수 표시 등이 훼손되거나 훼손된 흔적이 있는 경우

변경.

화재, 화재 등 통제할 수 없는 외부요인에 의해 제품이 파손된 경우

홍수, 강풍 또는 번개.

반품 후 7일 이내에 제품이 SIYI로 배송되지 않습니다.

환불 서비스 확인서는 SIYI에서 전송됩니다.

본 정책에 명시된 기타 상황.

7.2.2 15일 교체

교체 서비스를 요청할 수 있습니다:

제품에 다음 사항이 있는 경우 제품 수령 후 15일 이내

항상 손상 증거가 있는 경우 운송 중에 상당한 손상을 입었습니다.

항공사가 발행한 정보는 SIYI에 제공될 수 있습니다.

제품이 도착하지 않은 경우 제품 수령 후 15일 이내

하나 이상의 중요한 측면에서 제품의 원래 설명과 일치합니다.

제품에 문제가 있는 경우 제품 수령 후 15일 이내
성능 실패.

다음과 같은 경우 교체 서비스가 제공되지 않습니다.

서비스는 제품 수령 후 15일 이후에 요청됩니다.

법적 구매 증명, 영수증 또는 송장이 제공되지 않거나 합리적으로 제공되지 않습니다.

위조 또는 변조된 것으로 추정됩니다.

교체를 위해 SIYI로 보낸 제품에는 원래 액세서리가 모두 포함되어 있지 않습니다.

첨부파일, 포장재, 사용자 실수로 손상된 품목이 포함되어 있습니다.

당사에서 모든 적절한 테스트를 실시한 후 제품에 결함이 없는 것으로 판명된 경우

우리는.

승인되지 않은 사용이나 개조로 인해 제품의 결함이나 손상이 발생한 경우

습기에 대한 노출, 이물질(물, 기름,

모래 등) 또는 부적절한 설치 또는 작동.

화재, 홍수, 고온 등 통제할 수 없는 외부 요인으로 인해 피해가 발생한 경우

바람이 불거나 번개가 치는 경우.

수령한 제품이 달력 기준 7일이 지난 후에도 SIYI로 반송되지 않았습니다.

SIYI에서 교체 확인을 받았습니다.

운송업체가 발행한 운송 중 손상에 대한 증거는 제공할 수 없습니다.

본 정책에 명시된 기타 상황.

7.2.3 1년 보증 수리

보증 수리 서비스를 요청할 수 있습니다.

보증 기간 동안 제품이 보증된 대로 작동하지 않을 경우,

SIYI 서비스 센터에 연락하여 애프터 서비스를 받으십시오. 당신은해야합니다

보증 서비스에 대한 유효한 구매 증명서, 영수증 또는 주문 번호를 제공하십시오.

본 제한 보증이 적용되지 않는 서비스에는 요금이 적용될 수 있습니다. 제발

귀하의 위치에 대한 구체적인 정보는 SIYI에 문의하세요.

보증 서비스는 해당 SIYI 서비스에서만 제공됩니다.

SIYI 제품을 구매한 지역.

다음과 같은 경우에는 보증 수리 서비스가 제공되지 않습니다.

다음은 포함하되 그렇지 않은 비제조 요인으로 인한 충돌 또는 화재 피해

파일럿 오류로 제한됩니다.

무단 개조, 분해 또는 외부 셀 개봉으로 인한 손상

공식 지침이나 매뉴얼에 따라.

부적절한 설치, 올바른 사용 또는 규정에 맞지 않는 작동으로 인해 발생한 손상

공식 지침이나 매뉴얼에 따라.

비공인 서비스 제공업체에 의해 발생한 손상.

회로의 무단 개조, 불일치 또는 오용으로 인한 손상

배터리와 충전기의 모습입니다.

악천후(강풍, 비, 모래/먼지 등)에서의 작동으로 인한 손상

폭풍 등)

전자기가 있는 환경에서 제품을 작동하여 발생한 손상

간섭(즉, 광산 지역이나 무선 전송 타워 근처, 고전압

전선, 변전소 등)

다음과 같은 환경에서 제품을 작동하여 발생한 손상

다른 무선 장치(예: 송신기, 비디오 다운링크, Wi-Fi)의 간섭

신호 등)

승인되지 않은 타사 제품을 사용하여 신뢰성이나 호환성 문제로 인한 손상

파티 부품.

충전량이 부족하거나 결함이 있는 배터리를 사용하여 기기를 작동하여 발생한 손상.

변경된 식별 라벨이 있거나 식별이 가능한 제품 또는 부품

라벨이 제거되었습니다.

SIYI 기술(심천) 유한회사

비즈니스 문의: info@siyi.biz

전화: +86 400 838 2918

A/S센터 : support@siyi.biz